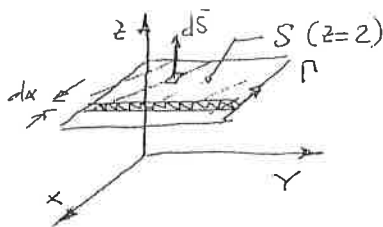


$$\vec{A} = 2xz \vec{i} + z \sin x \vec{j} + (x^2 + y^2 - z^2) \vec{k}$$

$$a) \quad \nabla \wedge \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \partial/\partial x & \partial/\partial y & \partial/\partial z \\ 2xz & z \sin x & x^2 + y^2 - z^2 \end{vmatrix} = (2y - \sin x) \vec{i} + z \cos x \vec{k}$$

de manera análoga:

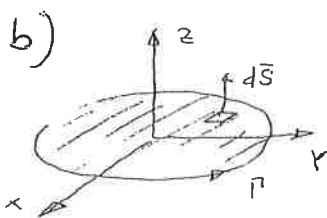
$$\nabla \wedge (\nabla \wedge \vec{A}) = z \sin x \vec{j} - 2 \vec{k}$$



— Tomando como sentido de circulación el indicado en la figura

$$\Gamma = \oint_{\Gamma} (\nabla \wedge \vec{A}) \cdot d\vec{\ell} = \int_{S(\text{rayada})} \nabla \wedge (\nabla \wedge \vec{A}) \cdot d\vec{S} = - \int 2 dS = -1$$

T. Stokes $d\vec{S} = dS \vec{k}$



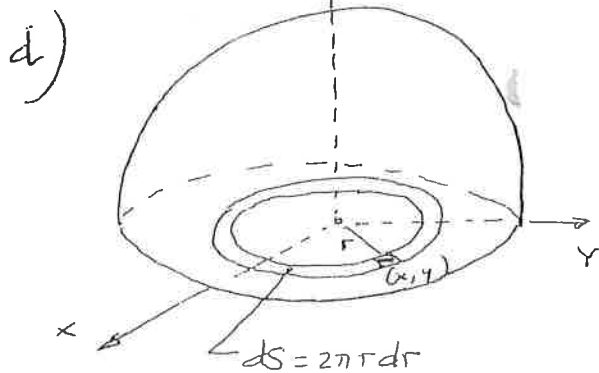
$$b) \quad \Gamma = \oint_{\Gamma} \vec{A} \cdot d\vec{\ell} = \int_{S(\text{rayada})} (\nabla \wedge \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \int z \cos x dS = 0$$

$(d\vec{S} = dS \vec{k})$ por estar S en el plano z=0

$$c) \quad \phi = \int_S (\nabla \wedge \vec{A}) \cdot d\vec{S} = \int_S z \cos x dS = 4 \int_0^2 \cos x dx = 4 \sin 2$$

(ver fig) $d\vec{S} = dS \vec{k}$

($dS = 2 dx$ por estar S en el plano z=2)



$$d) \quad \phi = \int \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_{\text{Semiesf. abierta}} \vec{A} \cdot d\vec{S} - \int_{\text{Semiesf. cerrada}} \vec{A} \cdot d\vec{S} - \int_{\text{Círculo Base}} \vec{A} \cdot d\vec{S}$$

donde:

$$\int_{\text{Semiesf. cerrada}} \vec{A} \cdot d\vec{S} = \int_V (\nabla \cdot \vec{A}) dv = 0$$

T. Gauss $\nabla \cdot \vec{A} = 0$

$$\int_{\text{Círculo}} \vec{A} \cdot d\vec{S} = - \int_{S(z=0)} (x^2 + y^2 - z^2) dS = - \int_0^2 r^2 2\pi r dr = -8\pi$$

$d\vec{S} = -k ds$ $x^2 + y^2 = r^2$ (ver figura)

Así $\phi = 8\pi$